

Режим ПИД регулирования.

Описание режима: Пуск преобразователя частоты внешним тумблером или кнопкой. Регулировка частоты автоматическая в режиме ПИД регулирования.

Оборудование:

Преобразователь частоты ITD;
Тумблер – запуск работы преобразователя;
Датчик давления – датчик обратной связи (в данном случае 4-20 мА) для ПИД режима.

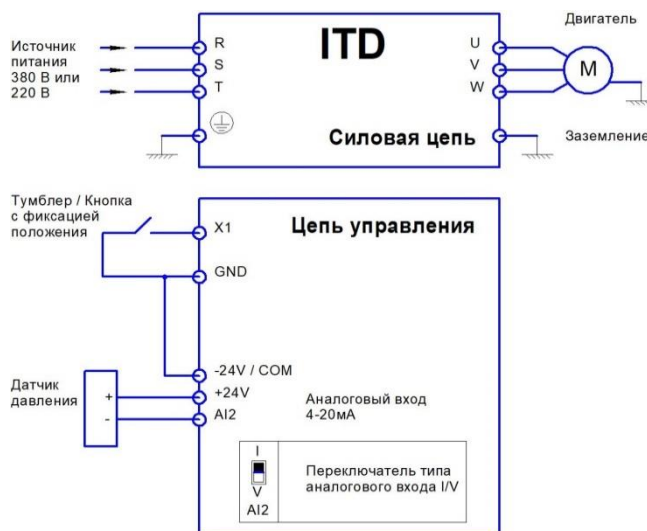
Программирование:

Вход в режим программирования кнопка «ПРОГ»;

Выбор параметра и запись «↵»

Выбор разряда «>>»

Выбор номеров групп, номеров параметров и изменение их значений «▲», «▼»



| Параметр | Значение | Функция |
|----------|-----------|---|
| F0.02 | 1 | Пуск с помощью клемм управления |
| F0.03 | 7 | Задание частоты ПИД регулятором |
| F5.02 | * | Номинальная мощность двигателя |
| F5.03 | * | Номинальный ток двигателя |
| F6.01 | 1 | Направление вращения (1 – вперед, 2 - назад) выбирается согласно требуемому направлению вращения ротора двигателя |
| F6.16 | 2 | Нижнее предельное значение входного сигнала AI2 |
| F8.00 | 0 | Цифровая установка задания для ПИД режима |
| F8.01 | 1 | Канал обратной связи через аналоговый вход AI2 |
| F8.02 | 50** | Задание для ПИД режима в % от верхнего диапазона измерения датчика давления. (например, датчик на 16 бар, F8.02=50, задание=8 бар) |
| F8.04 | 0 или 1** | Тип обратной связи 0-отрицательная (чаще всего для насосов, компрессоров) 1-положительная |
| F8.05 | 1 | Значения пропорционального (F8.05) и интегрального (F8.06) коэффициентов корректируются в зависимости от требований к тех. процессу, который управляется преобразователем |
| F8.06 | 10 | |
| F8.24 | 1.0** | Величина обнаружения потери обратной связи ПИД-регулятора (0,0% - определение не выполняется) |
| F8.25 | 2.0** | Время обнаружения потери обратной связи ПИД-регулятора |
| F8.26 | 10.00** | Мин. частота определения обратной связи ПИД-регулятора |
| F8.27 | 1*** | Действия при обрыве датчика обратной связи (0: Нет реакции; 1: Индикация ошибки и останов) |
| FE.16 | 3 | Отображение на дисплее ПЧ сигнала обратной связи |
| FE.17 | 3 | Отображение на дисплее ПЧ сигнала заданного значения |

* - задаётся пользователем в зависимости от характеристик двигателя.

** - задаётся пользователем

*** - только в версиях INNOVERT ITD_0301/0302

Преобразователь готов к работе.